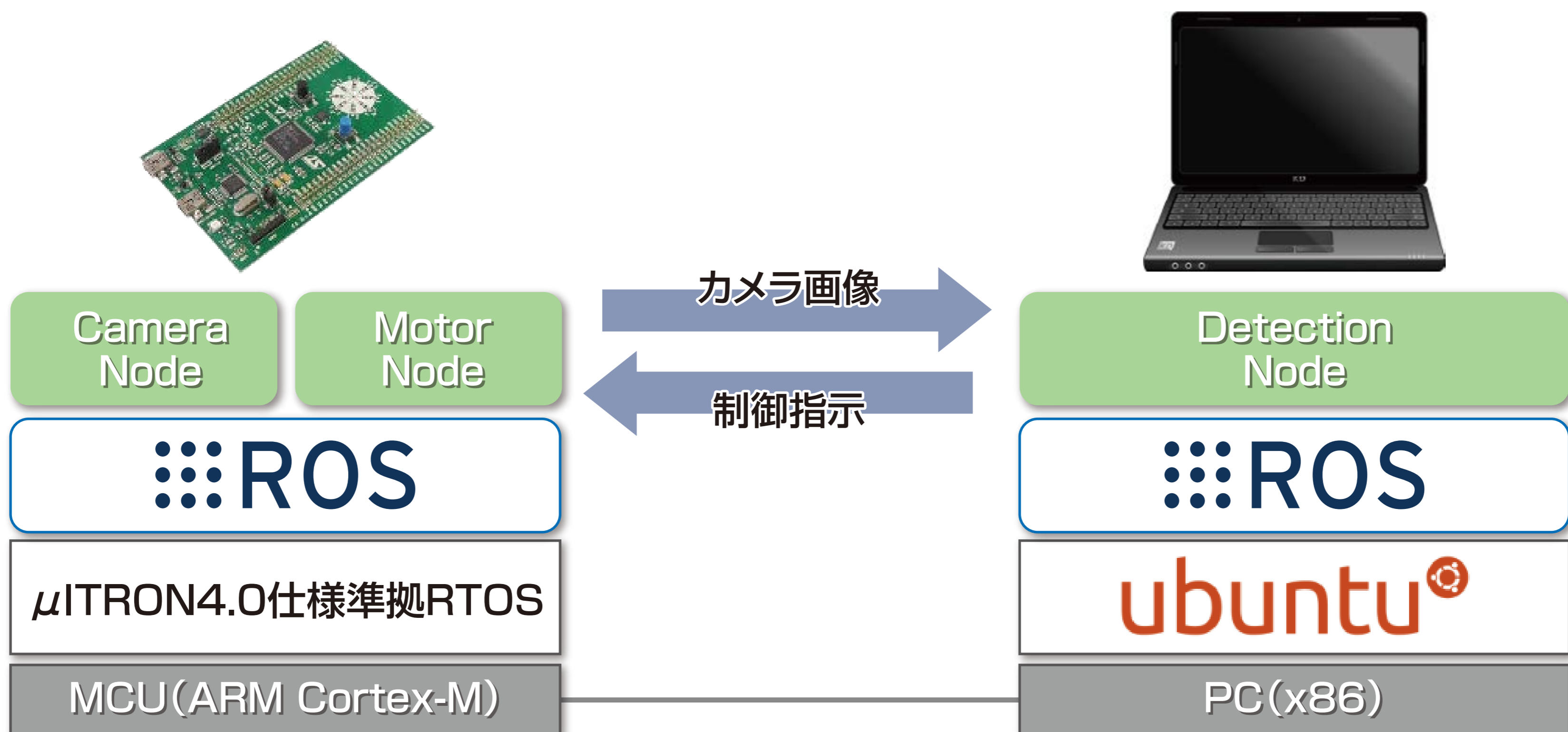


ROS on MCU

μITRONなどの組込みRTOSにロボット制御フレームワーク「ROS (Robot Operating System)」を対応させることで、小規模な組込み機器で豊富なROSの機能を利用可能にします。

マイコン対応ROSを利用したソフトウェア構成例

- ARM®Cortex®-Mシリーズ対応に対応したイーソル製μITRON4.0仕様準拠リアルタイムOS上にROS環境を構築



ROSの特長

分散処理フレームワーク

- 単一プロセッサ構成から複数プロセッサ構成までスケラブルにアプリケーションシステムを構築可能

豊富なライブラリ群

- ロボティクス分野で生み出された認識アルゴリズムやナビゲーション機能など豊富なライブラリ群を利用可能

高機能な開発ツール

- 可視化やデータロギングなど高機能な開発ツールを利用可能

イーソルが提供するサービス

ROSに関する受託開発

- ROSアプリケーション開発、ROSと既存システムのブリッジモジュール開発、デバイスドライバ開発など

ROSを利用したSDKの開発

- ROSの特長を活かしたアプリケーション用SDKの構築